

Cognome \_\_\_\_\_ Nome \_\_\_\_\_

**Compito di Geometria - Ingegneria Gestionale - 22 ottobre 2001**

Testo composto di un foglio (due pagine). Rispondere alle seguenti domande su questo foglio usando gli appositi spazi e giustificando brevemente ma esaurientemente tutte le risposte.

punti 10  $\mathcal{A}$ 

Sono dati i sistemi lineari  $Ax = b$  in 3 incognite, dipendenti dal parametro  $k \in \mathbb{R}$ .

$$A = \begin{pmatrix} k+2 & k^2+2 & k+2 \\ k-2 & 2k^2-k-2 & -k^2 \\ 0 & 0 & k-1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 3k \\ 2k-1 \\ k^3+5k^2-6k \end{pmatrix}$$

Per ogni  $k \in \mathbb{R}$  dire se il sistema ha soluzioni e quante.

Aiuto calcolativo:  $(k+2)(2k^2-k-2) - (k^2+2)(k-2) = k^3+5k^2-6k$

Calcoliamo innanzitutto il determinante di  $A$  sviluppando lungo la terza riga:

$$\det(A) = (k-1) \cdot [(k+2)(2k^2-k-2) - (k^2+2)(k-2)] = (k-1)(k^3+5k^2-6k).$$

Il det si annulla se  $k-1=0$  o se  $k^3+5k^2-6k=0$  cioè se  $k=0$  o  $k^2+5k-6=0$ . L'ultima equazione di secondo grado ha le soluzioni  $k=1$  e  $k=-6$ . In definitiva, se  $k \neq 1, 0, -6$ , la matrice ha determinante non nullo, quindi  $\rho(A) = 3$  e, dato che  $\rho(A|b) \geq \rho(A)$ , allora  $\rho(A|b) = 3$  e quindi il sistema ha una e una sola soluzione.

Se  $k=0$ :  $(A|b) = \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & -2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right)$  La matrice  $A$  non ha caratteristica 3, mentre  $(A|b)$  ha caratteristica 3, perché è evidentemente diverso da 0 il det della sottomatrice formata dalle ultime tre colonne (basta sviluppare lungo l'ultima colonna), quindi il sistema non ha soluzioni.

Se  $k=1$ :  $(A|b) = \left( \begin{array}{ccc|c} 3 & 3 & 3 & 3 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$  La matrice  $A$  ha caratteristica 1 perché ha tre righe proporzionali, mentre  $(A|b)$  ha caratteristica 2, perché è diverso da 0 il det della sottomatrice formata dalle ultime due colonne e dalle due prime righe, quindi il sistema non ha soluzioni.

Se  $k=-6$ :  $(A|b) = \left( \begin{array}{ccc|c} -4 & 38 & -4 & -18 \\ -8 & 76 & -36 & -7 \\ 0 & 0 & -7 & 0 \end{array} \right)$  La matrice  $A$  non ha caratteristica 3, mentre  $(A|b)$  ha caratteristica 3, perché è diverso da 0 il det della sottomatrice formata dalle ultime tre colonne (basta sviluppare lungo l'ultima riga), quindi il sistema non ha soluzioni.

In conclusione il sistema non ha soluzioni se  $k=0, 1, -6$ , Negli altri casi ne ha una sola.

punti 6

$\mathcal{B}$  Sono date due matrici  $A, B \in M_{nn}(\mathbb{R})$  tali che  $A^3 = I$  e  $B^3 = 0$ . Dire se  $A$  è invertibile e se  $B$  è invertibile e perché.

L'eguaglianza  $A^3 = I$  si scrive anche come  $A^2 \cdot A = I$  o come  $A \cdot A^2 = I$ , per cui  $A$  è invertibile dato che  $A^2$  è la sua inversa.

Se  $B$  fosse invertibile, esisterebbe  $B^{-1}$ , quindi  $B^{-1} \cdot B^3 = B^{-1} \cdot 0$ , da cui  $B^2 = 0$  e  $B^{-1} \cdot B^2 = B^{-1} \cdot 0$  da cui  $B = 0$ , ma la matrice nulla non è invertibile, quindi neanche  $B$  lo è.

nti 6  $\mathcal{C}$ 

In  $M_{55}(\mathbb{R})$ , risolvere l'equazione  $AX = B^{-1} + A$  nell'incognita  $X$ , sapendo che:

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & 2 & 0 & 2 & \\ & 0 & 3 & 0 & \\ & -1 & 0 & 1 & \\ & & & & -1 \end{pmatrix} \quad B \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & 3 & & & \\ & 5 & 1 & & \\ & 4 & 1 & & \\ & & & & -1 \end{pmatrix}$$

Moltiplichiamo a sinistra per  $A^{-1}$ :

$$\text{Si ha: } A^{-1} \cdot AX = A^{-1}B^{-1} + A^{-1}A \quad X = A^{-1}B^{-1} + I \quad X = (B \cdot A)^{-1} + I.$$

Quindi occorre calcolare  $(B \cdot A)^{-1}$ . Essendo la matrice a blocchi, basta calcolare l'inversa dei singoli blocchi. L'unico blocco la cui inversa non è ovvia è quello centrale di cui calcoliamo l'inverso mediante l'algoritmo di Gauss:

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 5 & 1 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) R_2 \rightarrow R_2 - 4/5 R_1 \quad \left( \begin{array}{cc|cc} 5 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1/5 & -4/5 & 1 \end{array} \right) R_2 \rightarrow 5 \cdot R_2 \quad \left( \begin{array}{cc|cc} 5 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 5 \end{array} \right)$$

$$R_1 \rightarrow R_1 - R_2 \quad \left( \begin{array}{cc|cc} 5 & 0 & 5 & -5 \\ 0 & 1 & -4 & 5 \end{array} \right) R_1 \rightarrow (1/5)R_1 \quad \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -4 & 5 \end{array} \right)$$

$$\text{Quindi: } X = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & 1/3 & & & \\ & & 1 & -1 & \\ & & -4 & 5 & \\ & & & & -1 \end{pmatrix} + I = \begin{pmatrix} 2 & & & & \\ & 4/3 & & & \\ & & 2 & -1 & \\ & & -4 & 6 & \\ & & & & 0 \end{pmatrix}$$

nti 5  $\mathcal{D}$ 

Dimostrare che la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  ha rango 2 usando la definizione intrinseca (quella coi minori).

La matrice ha un minore di ordine 2 non nullo (per esempio il det della sottomatrice formata dalle ultime due righe e colonne). Esaminiamo i quattro minori di ordine 3 ottenuti escludendo nell'ordine  $C_1, C_2, C_3, C_4$ :

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = 0 \quad \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = 0 \quad \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = 0 \quad \det \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

Questo prova che  $A$  ha caratteristica 2.

nti 5  $\mathcal{E}$ 

Dimostrare che nella matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  la quarta colonna è combinazione lineare delle altre 3, determinando esplicitamente la combinazione.

$aC_1 + bC_2 + cC_3 = C_4$  è un sistema lineare la cui matrice completa è proprio  $A$ , quindi riduciamo  $A$ :

$$\left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} R_2 \rightarrow R_2 - 2R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 - R_1 \end{array} \quad \left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & -5 & -5 & 5 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & -2 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{escludo } R_2 \text{ pro-} \\ \text{porzionale a } R_3 \\ R_3 \rightarrow R_3 + R_2 \end{array} \quad \left( \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \end{array} \right)$$

La soluzione è ora evidente:  $a = 1$ ;  $b = -2$ ;  $c = 1$ , cioè  $C_1 - 2C_2 + C_3 = C_4$