

COGNOME \_\_\_\_\_

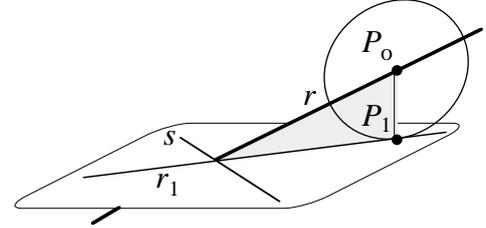
NOME \_\_\_\_\_

**Compito di Geometria  
Ingegneria Gestionale  
9 dicembre 2003**

Testo composto di un foglio (due pagine). Rispondere alle seguenti domande su questo foglio usando gli appositi spazi e giustificando brevemente ma esaurientemente tutte le risposte.

Nello spazio nel quale è stato fissato un sistema di coordinate cartesiane ortogonali monometriche destrorse  $Oxyz$  sono dati la

$$\text{retta } r : \begin{cases} x = 1 \\ y = -2t \\ z = -2 + 3t \end{cases} \quad \text{e il piano } \alpha : 2x - y - 3z = 1$$



- punti 8** 1. Determinare una rappresentazione parametrica per la retta  $s$  giacente su  $\alpha$ , ortogonale  $r$  e incidente  $r$ .

La retta cercata, per essere ortogonale a  $r$ , dovrà avere vettore direzionale ortogonale al vettore direzionale di  $r$  che è  $\vec{v} = (0, -2, 3)$ . Per giacere su  $\alpha$ , dovrà inoltre avere vettore direzionale ortogonale al vettore normale di  $\alpha$  che è  $\vec{n}_\alpha = (2, -1, -3)$ .

Come vettore direzionale di  $s$  possiamo dunque scegliere  $\vec{v} \wedge \vec{n}_\alpha$ :

$$\vec{v} \wedge \vec{n} = (0, -2, 3) \wedge (2, -1, -3) \quad \begin{pmatrix} 0 & -2 & 3 \\ 2 & -1 & -3 \end{pmatrix} \quad (9, 6, 4) = \vec{v}_s$$

La retta inoltre dovrà contenere il punto  $X$  intersezione tra  $r$  e  $\alpha$ :

$$2(1) - (-2t) - 3(-2 + 3t) = 1 \quad 7 - 7t = 0 \quad t = 1 \quad X = (1, -2, 1)$$

$$\text{La retta } s \text{ è quindi: } \begin{cases} x = 1 + 9t \\ y = -2 + 6t \\ z = 1 + 4t \end{cases}$$

- punti 8** 2. Determinare il punto  $P_1$  proiezione del punto  $P_0(1, 0, -2)$  (punto di  $r$ ) su  $\alpha$ .

$$\text{La retta che proietta } P_0 \text{ su } \alpha \text{ è la retta passante per } P_0 \text{ e ortogonale } \alpha: p \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -t \\ z = -2 - 3t \end{cases}$$

Per avere  $P_1$  basta intersecare  $\alpha$  con la retta proiettante:

$$2(1 + 2t) - (-t) - 3(-2 - 3t) = 1 \quad 7 + 14t = 0 \quad t = -\frac{1}{2} \quad P_1 = \left(0, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right)$$

punti 7 3. Determinare una rappresentazione parametrica per la retta  $r_1$  proiezione della retta  $r$  su  $\alpha$ .

La retta è semplicemente la retta che passa per  $X$  e per  $P_1$ :

$$\begin{cases} x = 1 + (0 - 1)t \\ y = -2 + \left(\frac{1}{2} + 2\right)t \\ z = 1 + \left(-\frac{1}{2} - 1\right)t \end{cases} \text{ o, raddoppiando il vettore direzionale, } \begin{cases} x = 1 - 2t \\ y = -2 + 5t \\ z = 1 - 3t \end{cases}$$

punti 9 4. Determinare una rappresentazione cartesiana per la circonferenza di centro  $P_0$  e tangente a  $r_1$ .

Il raggio della circonferenza sarà la distanza tra  $P_0$  e  $r_1$ , ovvero tra  $P_0$  e  $P_1$

$$r = \sqrt{(1-0)^2 + \left(0 - \frac{1}{2}\right)^2 + \left(-2 + \frac{1}{2}\right)^2} = \sqrt{1 + \frac{1}{4} + \frac{9}{4}} = \sqrt{\frac{7}{2}}$$

Dato che  $r_1$  è tangente, il piano della circonferenza dovrà contenere  $r_1$  e  $P_0$ .

Dato che  $X$  e  $P_1$  sono punti di  $r_1$ , il piano dovrà contenere la retta  $r$  che passa per  $X$  e  $P_0$  e la retta  $\overline{P_0P_1}$ , di conseguenza:

- Il suo vettore normale sarà ortogonale a  $(P_0 - P_1)$  cioè a  $\vec{n}_\alpha$ .
- Il suo vettore normale sarà ortogonale al vettore  $\vec{v}$  di  $r$ .

Abbiamo già trovato un vettore ortogonale a  $\vec{n}_\alpha$  e a  $\vec{v}$  e cioè  $\vec{v} \wedge \vec{n}_\alpha$ , vettore direzionale di  $s$  che era (vedi punto 1)  $\vec{v}_s = (9, 6, 4)$ , quindi il piano della circonferenza è

$$9(x-1) + 6(y-0) + 4(z+2) = 0 \quad 9x + 6y + 4z - 1 = 0$$

Come sfera possiamo prendere quella di centro  $P_0$  e raggio  $\sqrt{\frac{7}{2}}$ , quindi una rappresentazione cartesiana per la circonferenza è

$$\begin{cases} 9x + 6y + 4z - 1 = 0 \\ (x-1)^2 + (y-0)^2 + (z+2)^2 = 7/2 \end{cases}$$