

C'erano 4 compiti diversi, ma di identica difficoltà; questa è la soluzione di una delle 4 versioni.

Compito di Geometria - Ingegneria Gestionale - 6 novembre 2006

Testo composto di un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questo foglio usando gli appositi spazi e giustificando brevemente ma esaurientemente ogni risposta. I numeri inquadri sono i punteggi dei singole domande. **I disegni dovranno essere chiari e non ambigui.**

8 A

È data l'equazione $z^{12} = i - \sqrt{3}$ ($z \in \mathbb{C}$)

Scrivere in forma esponenziale e disegnare nel piano di Gauss tre soluzioni $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{C}$ di questa equazione con queste proprietà:

- α tale che $\text{Re}(\alpha) > 0$ e $\text{Im}(\alpha) > 0$
- β tale che $\text{Re}(\beta) > 0$ e $\text{Im}(\beta) < 0$
- γ tale che $\text{Re}(\gamma) < 0$ e $\text{Im}(\gamma) < 0$

Il numero $i - \sqrt{3}$ ha modulo 2 e argomento $5\pi/6$, dato che si ha: $\cos(\theta) = -\sqrt{3}/2$ $\sin(\theta) = 1/2$

Quindi il numero è $2e^{5\pi i/6}$

Le sue radici dodicesime sono notoriamente:

$$z_k = \sqrt[12]{2} e^{(5\pi/72 + k\pi/6)i} \quad k = 0, 1, \dots, 11$$

La radice z_0 ottenuta per $k = 0$ ha modulo $\sqrt[12]{2} \simeq 1.09$ e argomento $5\pi/72 = 12.5^\circ$

Questa radice ha parte reale e immaginaria positive e pertanto può essere α .

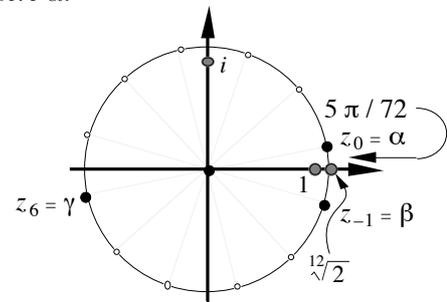
Possiamo ora disegnare le 12 radici, dato che conosciamo la prima; è chiaro che la numero 6 è l'opposta di z_0 e quindi può essere scelta come γ , mentre quella ottenuta per $k = -1$ ha parte reale positiva e parte immaginaria negativa e può essere scelta come β .

Una possibile scelta è quindi:

$$\alpha = \sqrt[12]{2} e^{(5\pi/72)i}$$

$$\beta = \sqrt[12]{2} e^{(5\pi/72 - \pi/6)i} = \sqrt[12]{2} e^{(-7\pi/72)i}$$

$$\gamma = \sqrt[12]{2} e^{(5\pi/72 + 6\pi/6)i} = \sqrt[12]{2} e^{(79\pi/72)i}$$



6 B

Scrivere in forma esponenziale e algebrica il numero complesso z

$$z = \frac{(1+i)^{40}}{(1-i)^{39}}$$

Si ha $1+i = \sqrt{2} e^{\pi i/4}$ $1-i = \sqrt{2} e^{-\pi i/4}$

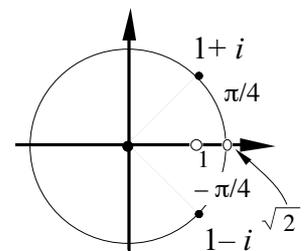
Scriviamo quindi:

$$\begin{aligned} z &= \frac{(1+i)^{40}}{(1-i)^{39}} = \left(\frac{1+i}{1-i}\right)^{39} \cdot (1+i) = \left(\frac{\sqrt{2}e^{\pi i/4}}{\sqrt{2}e^{-\pi i/4}}\right)^{39} \cdot \sqrt{2}e^{\pi i/4} = \\ &= (e^{\pi i/2})^{39} \sqrt{2}e^{\pi i/4} \end{aligned}$$

Ma $\frac{39\pi}{2} = \frac{36\pi}{2} + \frac{3\pi}{2}$ e $36\pi/2$ è trigonometricamente equivalente a 0. Quindi:

$z = e^{3\pi i/2} \sqrt{2} e^{\pi i/4} = \sqrt{2} e^{7\pi i/4}$ e questa è la forma esponenziale.

$z = \sqrt{2} (\cos(7\pi/4) + i \sin(7\pi/4)) = 1 - i$ e questa è la forma algebrica.



6 C

Scrivere un polinomio di grado non superiore a 6 e a coefficienti reali $P(x)$ che soddisfi le 3 condizioni:

$$P(2+3i) = 0 \quad P(3) = 0 \text{ e } 3 \text{ sia radice di molteplicità } 4 \quad P(0) = 3$$

Dovendo avere coefficienti reali, $P(x)$ dovrà anche avere la radice $2-3i$.

Quindi $P(x)$ dovrà avere i fattori $(x-2-3i)$, $(x-2+3i)$, $(x-3)^4$ e avendo grado al massimo 6 l'ulteriore fattore avrà grado 0.

$$P(x) = a(x-2-3i)(x-2+3i)(x-3)^4$$

Troviamo a usando l'ultima condizione:

$$P(0) = 3 = a(-2-3i)(-2+3i)(-3)^4 = a \cdot 13 \cdot 81 \text{ da cui } a \cdot 1053 = 3 \quad a = 1/351$$

$$P(x) = (1/351)(x-2-3i)(x-2+3i)(x-3)^4 = (1/351)(x^2-4x+13)(x-3)^4$$

È data la matrice $A \in M_{55}(\mathbb{R})$ e sono dati i 5 vettori $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5 \in \mathbb{R}^5$ corrispondenti alle 5 colonne della matrice A , dipendenti dal parametro $k \in \mathbb{R}$.

$$A = \begin{pmatrix} 4k-3 & k & k-2 & 2 & k/3 \\ 2k & k-1 & 1 & k-1 & 1 \\ 0 & 0 & k & k+1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3-k & 0 \\ 0 & 0 & 2k-3 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

1. Individuare la particolare struttura a blocchi di A .
2. Calcolare la caratteristica di A per ogni $k \in \mathbb{R}$.
3. Per ogni $k \in \mathbb{R}$ dire se i vettori v_1, v_2, v_3, v_4, v_5 sono linearmente dipendenti o indipendenti.
4. Per ogni $k \in \mathbb{R}$ dire se i vettori v_1, v_2, v_3, v_4 sono linearmente dipendenti o indipendenti.
5. Per ogni $k \in \mathbb{R}$ dire se il vettore v_5 è combinazione lineare di v_1, v_2, v_3, v_4 .

1. La matrice è triangolare superiore a blocchi.

Il primo blocco è 2×2 , il secondo è 3×3 .

A sua volta il secondo blocco è triangolare inferiore a blocchi, il primo 2×2 , il secondo 1×1 .

$$\left(\begin{array}{cc|ccc} 4k-3 & k & k-2 & 2 & k/3 \\ 2k & k-1 & 1 & k-1 & 1 \\ \hline 0 & 0 & k & k+1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3-k & 0 \\ 0 & 0 & 2k-3 & 4 & 2 \end{array} \right)$$

2. Calcoliamo $\det(A)$ sfruttando la struttura a blocchi:

$$\det(A) = \det \begin{pmatrix} 4k-3 & k \\ 2k & k-1 \end{pmatrix} \cdot \det \left(\begin{array}{cc|c} k & k+1 & 0 \\ 0 & 3-k & 0 \\ \hline 2k-3 & 4 & 2 \end{array} \right) = (2k^2 - 7k + 3) \cdot \det \begin{pmatrix} k & k+1 \\ 0 & 3-k \end{pmatrix} \cdot 2 =$$

$$(2k^2 - 7k + 3) \cdot (3k - k^2) \cdot 2$$

Il polinomio $2k^2 - 7k + 3$ si annulla per $k = 3$ e per $k = 1/2$. Il polinomio $3k - k^2$ si annulla per $k = 0$ e per $k = 3$. Quindi il determinante si annulla per $k = 0$, per $k = 3$ e per $k = 1/2$.

Ne consegue che, se $k \neq 0, 3, 1/2$, la matrice ha caratteristica 5.

Esaminiamo i tre casi particolari:

$$\boxed{k=0} \quad A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

La matrice ha un minore di ordine 4 non nullo, il determinante della sottomatrice inquadrata. Quindi, se $k = 0$ la matrice ha caratteristica 4.

$$\boxed{k=3} \quad A = \begin{pmatrix} 9 & 3 & 1 & 2 & 1 \\ 6 & 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 4 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Calcoliamo il det} \\ \text{della sottomatrice} \\ \text{inquadrata con} \\ R_2 \rightarrow R_2 - R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 - R_3 \end{array} \quad \det \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & 2 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \neq 0$$

Quindi, se $k = 3$, la matrice ha un minore di ordine 4 non nullo e ha perciò caratteristica 4.

$$\boxed{k=1/2} \quad A = \begin{pmatrix} -1 & 1/2 & 3/2 & 2 & 1/6 \\ 1 & -1/2 & 1 & -1/2 & 1 \\ 0 & 0 & 1/2 & 3/2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 5/2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

Il det della sottomatrice inquadrata è evidentemente diverso da 0, quindi, se $k = 1/2$, la matrice ha un minore di ordine 4 non nullo e ha perciò caratteristica 4.

3. Dal punto 2. si deduce subito che, se $k \neq 0, 3, 1/2$ i cinque vettori sono linearmente indipendenti mentre sono linearmente dipendenti nei tre casi.
4. Se $k \neq 0, 3, 1/2$ i quattro vettori sono linearmente indipendenti a maggior ragione.

Se $k = 0$ sono linearmente indipendenti perché, come visto, la matrice delle loro coordinate ha un minore di ordine 4 non nullo.

Se $k = 3$, allora $v_1 = 3v_2$ e sono quindi linearmente dipendenti.

Se $k = 1/2$, allora $v_1 = -2v_2$ e sono quindi linearmente dipendenti.
5. Se $k \neq 0, 3, 1/2$ i cinque vettori sono linearmente indipendenti e quindi v_5 non è combinazione lineare di v_1, v_2, v_3, v_4 .

Se $k = 0$, allora v_5 è combinazione lineare di v_1, v_2, v_3, v_4 , perché la sua colonna è fuori di un minore di ordine 4 non nullo

Se $k = 3$, allora v_5 non è combinazione lineare di v_1, v_2, v_3, v_4 , perché nessun minore di ordine 4 non nullo si può estrarre dalle prime quattro colonne, dato che le prime due sono proporzionali.

Se $k = 1/2$, allora v_5 non è combinazione lineare di v_1, v_2, v_3, v_4 , perché nessun minore di ordine 4 non nullo si può estrarre dalle prime quattro colonne, dato che le prime due sono proporzionali.