

Diagonalizzazione delle matrici**MATRICI DI PASSAGGIO**

- F 01. Scrivere la matrice di passaggio tra le due seguenti basi di \mathbb{C}^3 .
 $\mathcal{B} : (1, 0, 1), (2, 0, 3), (0, 1, 1)$; $\mathcal{B}_1 : (i, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, -1)$.
- C 02. Sia V il sottospazio di \mathbb{R}^3 generato dalla base. $\mathcal{B} : (1, 0, 2), (0, 2, -1)$. Verificare che anche $\mathcal{D} : (1, 2, 1), (1, 4, 0)$ è base per V e scrivere la matrice di passaggio tra le due basi.

DIAGONALIZZAZIONE, APPLICAZIONI LINEARI SEMPLICI

- F 11. È data l'applicazione $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita come segue:

$$f(x, y, z) = (3x + 2y - 3z, \quad 2y, \quad x + 2y - z)$$

- a. Determinare una base per $\ker(f)$ e una per $\text{Im}(f)$
 b. Dire se f è semplice e perché.
 c. Determinare una base di \mathbb{R}^3 costituita da autovettori per f .
 d. Scrivere una matrice invertibile P e una matrice diagonale D tali che $P^{-1}AP = D$.
- F 12. Sia $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare associata mediante la base canonica \mathcal{K} alla matrice simmetrica: $A_{\varphi}^{\mathcal{K}, \mathcal{K}} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$
- a. Determinare una base per $\ker \varphi$.
 b. Calcolare $\varphi(1, -1, 0)$ e dedurre che $(1, -1, 0)$ è autovettore.
 c. Determinare una base \mathcal{B} di autovettori per φ . Osservare che, grazie ai dati acquisiti nelle due precedenti domande, per trovarla non è necessario calcolare il polinomio caratteristico.

- F 13. Provare che sono diagonalizzabili le seguenti matrici a coefficienti reali e diagonalizzarle (determinare cioè P matrice invertibile e Δ matrice diagonale tali che $P^{-1}AP = \Delta$).

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -2 \\ -1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & 4 & -2 & 2 \\ -1 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- F 14. Provare che sono diagonalizzabili le seguenti matrici a coefficienti reali e diagonalizzarle (determinare cioè P matrice invertibile e Δ matrice diagonale tali che $P^{-1}AP = \Delta$).
 A matrice $n \times n$ tutta costituita da 1 ($a_{ij} = 1, \forall i, j$)
 B matrice $n \times n$ tutta costituita da 1 ($a_{ij} = 1, \forall i, j$), tranne la diagonale che è nulla, ($a_{ij} = 1, \forall i \neq j, a_{ii} = 0, \forall i$), cioè $B = A - I$.

- C 15. Dimostrare che le seguenti matrici a coefficienti complessi sono diagonalizzabili e diagonalizzarle.
- $$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 1+i \\ 0 & 0 & i \end{pmatrix}$$

- C 16. Sia $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare associata alla matrice B del 13. mediante la base $\mathcal{B} : (1, 1, 0), (1, -1, 0), (0, 1, 1)$. Determinare una base di autovettori per φ .

- F 17. Data l'applicazione lineare $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita a lato, scrivere la matrice associata tramite la base $\mathcal{B} : (1, 2, 0), (1, 1, 1), (0, 1, 1)$ e dire perché φ non è semplice.
- $$\begin{aligned} \varphi(1, 2, 0) &= (1, 1, 1) \\ \varphi(1, 1, 1) &= (0, 0, 0) \\ \varphi(0, 1, 1) &= (0, 1, 0) \end{aligned}$$

- F 18. È data l'applicazione lineare $\varphi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definita mediante le quattro condizioni a lato.
- $$\begin{aligned} \varphi(1, 0, 0, 1) &= (1, 1, 1, 1) \\ \varphi(0, 1, 1, 0) &= (0, 2, 2, 0) \\ \varphi(0, 0, 2, 0) &= (0, 0, 1, 0) \\ \varphi(0, 0, 1, 1) &= (0, 1, 1, 0) \end{aligned}$$
- a. Scrivere la matrice M associata a φ rispetto alla base $\mathcal{B} : (1, 0, 0, 1), (0, 1, 1, 0), (0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 1)$

- b. Scrivere la matrice K associata a φ rispetto alla base canonica \mathcal{K} .
 c. Dire se φ è semplice e scrivere tutti gli autovettori di φ .
 d. Scrivere una matrice invertibile P tale che $P^{-1}KP = M$.

A 19. Sia $V = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y = z\}$ e sia $\varphi : V \rightarrow V$ l'applicazione lineare definita come $\varphi(x, y, z) = (2x + 2y, -z, 2x + 2y - z)$. Verificare che φ è trasformazione lineare di V in sé, scrivere una matrice associata a φ e dimostrare che φ è semplice. Determinare quindi una base di V tutta costituita da autovettori per φ .

C 20. Sono date le due matrici reali A e B dipendenti da due parametri $a, b \in \mathbb{R}$. Per ogni coppia di $a, b \in \mathbb{R}$ dire se esse sono diagonalizzabili.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a & 0 & b \\ 1 & b & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & a+1 \\ 1 & a & 0 \\ 0 & 0 & b \end{pmatrix}$$

C 21. Data l'applicazione $\varphi : M_{22}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{22}(\mathbb{R})$ definita come: $\varphi(A) = E_{12}A + E_{12}(-1)A$.

a. Verificare che φ è lineare.

b. Scrivere la matrice associata a φ tramite la base $\mathcal{B} : \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

c. Dire se φ è semplice e determinarne tutti gli autovettori.

C 22. a. Dimostrare che la matrice $A \in M_{22}(\mathbb{R})$ è sempre diagonalizzabile per ogni $\theta \in \mathbb{R}$.

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$$

b. Sia $f : V_2 \rightarrow V_2$ associata ad A mediante una base ortonormale \vec{i}, \vec{j} di V_2 . Determinare tutti gli autovettori di f .

A c. Dare un'interpretazione geometrica degli autovettori di f in funzione di θ .

A 23. Sia $\varphi : M_{22}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{22}(\mathbb{R})$ la trasformazione lineare definita da $\varphi(A) = A \cdot B - B \cdot A$, dove B è la matrice a lato. Provare che φ è semplice e determinarne una base di autovettori.

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

A 24. Sia $\varphi : M_{33}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{33}(\mathbb{R})$ l'applicazione definita da $\varphi(A) = A \cdot C$ (C la matrice sotto).

a. Provare che φ è lineare e scrivere una base per $\ker \varphi$.

b. Provare che gli autovalori di φ sono gli stessi di C , ma con molteplicità triplicata e determinarne gli autovettori.

$$C = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

F 25. a. Definire un'applicazione lineare $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tale che:

- $\text{Im } \varphi = L\{(1, 1, 1), (1, 0, 2)\}$
- $\ker \varphi = L\{(1, 0, 2)\}$
- 2 sia autovalore e $(1, 1, 1)$ sia un'autovettore relativo.

b. Scrivere la matrice associata a φ rispetto alla base $\mathcal{B} : (1, 0, 2), (1, 1, 1), (0, 0, 1)$.

c. Dire se φ è semplice e *perché*.

d. Scrivere, se possibile, tre autovettori linearmente indipendenti per φ .

e. Scrivere, se possibile, tre autovettori distinti per φ .

F 26. Definire una applicazione lineare $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ soddisfacente simultaneamente le tre condizioni a lato e scrivere la matrice associata a f tramite la base $\mathcal{B} : (1, 1, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 2)$. Dire poi se f è semplice.

$$\begin{cases} f(1, 1, 1) = (0, 0, 1) \\ \text{Im}(f) = L\{(0, 1, 1), (0, 1, 2)\} \\ 2 \text{ e } 3 \text{ siano autovalori} \end{cases}$$

F 27. Scrivere un'applicazione lineare $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ i cui autovalori siano 1 e 3 e tale che il sottospazio $V = L\{(1, 0, 2), (0, 1, -1)\}$ sia autospazio. È φ necessariamente semplice?

C 28. Scrivere un'applicazione lineare $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ che abbia come polinomio caratteristico $P_\varphi(x) = (x - 1)(x - 3)$ e tale che $\varphi(1, 3) = (2, 0)$. È φ necessariamente semplice? È φ unica?

A 29. Scrivere un'applicazione lineare $\varphi : \mathbb{C}^4 \rightarrow \mathbb{C}^4$ tale che $P_\varphi(x) = (x^2 - 1)(x - 2)^2$ e $\varphi(V) = V$ dove $V = L\{(1, 0, 0, 1), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)\}$, ma V non sia autospazio.

[Diagonalizzazione] 3.3

F	<p>30. Date le quattro matrici 3×3, A, B, C, D, dire quali tra esse sono tra loro simili (e perché !) riempiendo la tabella a lato.</p>	$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ $C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$	<table border="1" style="border-collapse: collapse; text-align: center;"> <tr> <td style="border-right: 1px solid black; padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;">A</td> <td style="padding: 5px;">B</td> <td style="padding: 5px;">C</td> <td style="padding: 5px;">D</td> </tr> <tr> <td style="border-right: 1px solid black; padding: 5px;">A</td> <td style="padding: 5px;">sì</td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;"></td> </tr> <tr> <td style="border-right: 1px solid black; padding: 5px;">B</td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;">sì</td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;"></td> </tr> <tr> <td style="border-right: 1px solid black; padding: 5px;">C</td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;">sì</td> <td style="padding: 5px;"></td> </tr> <tr> <td style="border-right: 1px solid black; padding: 5px;">D</td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;"></td> <td style="padding: 5px;">sì</td> </tr> </table>		A	B	C	D	A	sì				B		sì			C			sì		D				sì
	A	B	C	D																								
A	sì																											
B		sì																										
C			sì																									
D				sì																								
T	<p>31. Dimostrare che la matrice 4×4 B a lato è diagonalizzabile come matrice a elementi complessi. (Suggerimento: Che molteplicità hanno le radici di $P_B(x)$?)</p>		$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$																									
C	<p>32. Costruire una trasformazione lineare $\varphi : \mathbb{C}^3 \rightarrow \mathbb{C}^3$ tale che $P_\varphi(x) = (x^2 - 1)(x - 2)$ e inoltre $\varphi(1, 1, 0) = (0, 0, 1)$ e $\varphi^2(1, 1, 0) = (0, 1, 2)$.</p>		$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_2 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & a_3 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & a_n \end{pmatrix}$																									
T	<p>33. Provare che se $P(x)$ è un polinomio di grado $n > 0$ in $\mathbb{IK}[x]$ allora esiste una matrice $A \in M_{nn}(\mathbb{IK})$ il cui polinomio caratteristico è $P(x)$. (Suggerimento: Calcolare il polinomio caratteristico della matrice A a lato).</p>																											
C	<p>34. a. Calcolare, usandone la diagonalizzazione, A^{100} dove A è la matrice del 13. b. Calcolare, usandone la diagonalizzazione, A^{100} dove A è la matrice del 15.</p>																											
T	<p>35. Può esistere un'applicazione lineare di \mathbb{R}^4 in sé senza autovalori? e una di \mathbb{R}^3 ?</p>																											
C	<p>36. Provare che l'applicazione $\varphi : \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}_3[x]$ definita come: $\varphi(P(x)) = P'(x)(x - 1)$ è lineare e che è semplice ; determinarne una base di autovettori.</p>																											
C	<p>37. Sia $\varphi : V \rightarrow V$ un'applicazione lineare di un \mathbb{IK}-spazio vettoriale V in sé e sia λ un suo autovalore. Dimostrare che:</p> <p>a. λ^2 è un autovalore per l'applicazione lineare $\varphi^2 : V \rightarrow V$. b. Se φ è invertibile, allora λ^{-1} è un autovalore per $\varphi^{-1} : V \rightarrow V$. c. $\lambda + 1$ è un autovalore per l'applicazione lineare $(\varphi + 1) : V \rightarrow V$.</p>																											
A	<p>38. Sia $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita come $\varphi(x, y, z) = (x + y, -y, 3x - z)$. Definire $\psi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ applicazione lineare tale che $\psi \circ \varphi$ sia semplice, $P_{(\psi \circ \varphi)}(x) = (x - 1)^2(x + 2)$ e $(1, 1, 1)$ sia autovettore.</p>																											