

**Spazi Euclidei****BASI ORTONORMALI, MATRICI ORTOGONALI**

- F 01. Sia  $V$  il sottospazio di  $\mathbb{R}^3$  generato dalla base  $\mathcal{B} : (1, 0, 2), (0, 2, -1)$ . Verificare che anche  $\mathcal{C} : (1, 2, 1), (1, 4, 0)$  è base per  $V$ , ortonormalizzare le due basi mediante l'algoritmo di Gram-Schmidt e scrivere la matrice ortogonale di passaggio tra le due basi ortonormali.
- F 02. Dati i seguenti sottospazi di  $\mathbb{R}^4$ , determinare una base per il loro complemento ortogonale  
 $V_1 = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : x + 2y - z + t = 0\}$        $V_2 = L\{(1, 0, -1, 1), (1, 1, 1, 0)\}$   
 $V_3 = L\{(1, 3, -1, 1)\}$
- F 03. Nello spazio vettoriale  $\mathbb{R}^4$  dotato del prodotto scalare euclideo, completare i due vettori ortogonali  $v_1(1, 0, -1, 1), v_2(1, 1, 1, 0)$  a base ortogonale di  $\mathbb{R}^4$ , mediante due vettori  $v_3, v_4$ . Dimostrare poi che  $L\{v_3, v_4\} = L\{v_1, v_2\}^\perp$ .
- F 04. Data la matrice reale incompleta  $P \in M_{33}(\mathbb{R})$ , completarla in  $P = \begin{pmatrix} -2/3 & 2/3 & * \\ 2/3 & * & * \\ * & * & * \end{pmatrix}$  *tutti i modi possibili* in modo che sia ortogonale.
- F 05. Determinare una base ortonormale per ognuno dei seguenti spazi euclidei.  
 a.  $V = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x - 2y + z = 0\}$       b.  $W = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : x + 2y - z = t\}$   
 c.  $U = \{(x, y, z, t, u) \in \mathbb{R}^5 : x + z = 2y = t - 2u\}$   
 d.  $U^\perp$  complemento ortogonale di  $U$ .
- A 06. Sia  $V = L\{1, x, x^2\}$  sottospazio di  $C^\infty([0, 1])$  col prodotto scalare  $\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x)g(x)dx$ . Determinare una base ortonormale per  $V$  prima utilizzando il procedimento di Gram-Schmidt e poi in altro modo più semplice.

**TRASFORMAZIONI LINEARI AUTOAGGIUNTE**

- F 11. Sia  $\varphi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare associata alla matrice  $A$  tramite la base canonica.  
 a. Dire perché  $\varphi$  è autoaggiunta.  
 b. Determinare una base *ortonormale* di autovettori per  $\varphi$ .  
 c. Scrivere due matrici  $P$  e  $D$ ,  $P$  ortogonale,  $D$  diagonale, tali che  $P^{-1}AP = D$ .  
 $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 2 & -4 & 2 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$
- F 12. Sia  $W = L\{(1, 1, 0, 1), (1, 0, 1, 2), (0, -1, 1, 1)\}$  sottospazio di  $\mathbb{R}^4$   
 a. Calcolare una base ortonormale per  $W$ .  
 b. Definire un'applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  tale che  $\ker(f) = W$ ,  $\text{Im}(f) = W^\perp$  e 2 sia l'unico autovalore non nullo.  
 c. Dire perché  $f$  è necessariamente autoaggiunta.
- F 13. Diagonalizzare le seguenti matrici simmetriche reali mediante una matrice ortogonale speciale (determinare cioè  $P$  matrice ortogonale *con determinante 1* e  $\Delta$  matrice diagonale tali che  $P^TAP = \Delta$ ).  
 $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$        $B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -2 \\ -1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$        $C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & 4 & -2 & 2 \\ -1 & -2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$
- C 14. Diagonalizzare le seguenti matrici simmetriche per mezzo di una matrice ortogonale speciale.  
 $A$  matrice  $n \times n$  tutta costituita da 1 ( $a_{ij} = 1, \forall i, j$ )  
 $B$  matrice  $n \times n$  tutta costituita da 1 tranne la diagonale che è nulla, ( $a_{ij} = 1, \forall i \neq j, a_{ii} = 0, \forall i$ ), cioè  $B = A - I$ .
- F 15. Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare che soddisfa le seguenti condizioni  
 $f(1, 2, 0) = (2, 4, 0)$        $f(2, -1, 1) = (0, 0, 0)$        $f(1, 0, 1) = (0, 1, 1)$   
 a. Scrivere  $A_f^{\mathcal{B}\mathcal{B}}$ , matrice associata a  $f$  tramite la base  $\mathcal{B} : (1, 2, 0), (2, -1, 1), (1, 0, 1)$   
 b. Scrivere tutti gli autovalori e tutti gli autovettori di  $f$ .  
 c. Dire perché  $f$  è autoaggiunta, scrivere una base ortonormale  $\mathcal{C}$  di autovettori per  $f$  e la matrice  $A_f^{\mathcal{C}\mathcal{C}}$ , associata a  $f$  tramite  $\mathcal{C}$ .

- F 16. Definire  $\varphi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  autoaggiunta con unici autovalori 2 e 3 tale che l'autospazio relativo a  $\lambda = 2$  sia  $L\{(1, 1, 0, 1), (0, 1, 1, 0)\}$ . È  $\varphi$  unica?
- A 17. Dire per quale  $\lambda \in \mathbb{R}$  esiste una trasformazione lineare  $\varphi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  autoaggiunta con polinomio caratteristico  $P_\varphi(x) = (x - 1)(x - \lambda)$  e tale che  $\varphi(1, 3) = (2, 0)$ . Descrivere poi  $\varphi$ .
- T 18. Siano  $\varphi, \psi$  trasformazioni lineari autoaggiunte di un  $\mathbb{R}$ -spazio vettoriale  $V$  di dimensione  $n$  in sé,  $\varphi$  invertibile. Dire quali delle seguenti applicazioni sono anche sicuramente autoaggiunte.
- $2\varphi \quad \varphi + 1 \quad \varphi + \psi \quad \varphi^2 \quad \varphi^{-1} \quad \psi \circ \varphi$
- T 19. Dimostrare che se  $\varphi$  è autoaggiunta allora  $\text{Im } \varphi = (\ker \varphi)^\perp$ .
- T 20. Provare con un controesempio che se  $\text{Im } \varphi = (\ker \varphi)^\perp$ ,  $\varphi$  non è necessariamente autoaggiunta.

### FORME QUADRATICHE

- F 21. È data la matrice simmetrica  $A \in M_{44}(\mathbb{R})$
- a. Scrivere la forma quadratica  $Q : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  associata ad  $A$  tramite la base canonica di  $\mathbb{R}^4$ .
- b. Determinare il carattere di definizione di  $Q$ .
- c. Dire per quali  $a \in \mathbb{R}$  la matrice  $A + aI$  è definita positiva.
- F 22. Scrivere in forma canonica ciascuna delle due forme quadratiche  $Q_1, Q_2 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  e determinare i vettori  $v$  tali che  $Q_1(v) = 0$  e quelli tali che  $Q_2(v) = 0$ .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$Q_1(x, y, z) = (x \ y \ z) \cdot \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad Q_2(x, y, z) = (x \ y \ z) \cdot \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 2 & 3 & -2 \\ -1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

- F 23. Data la forma quadratica  $Q : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  dipendente dal parametro  $a \in \mathbb{R}$ .

$$Q(x, y, z) = ax^2 + 6xy + ay^2 + az^2 + 8yz$$

- a. Scriverla in forma matriciale.
- b. Dire per quali  $a \in \mathbb{R}$  è definita positiva, usando il criterio dei minori principali.
- F 24. Studiare mediante riduzione a forma di Sylvester il carattere di definizione e i segni degli autovalori delle matrici simmetriche  $A$  e  $B$  al variare di  $a \in \mathbb{R}$ .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & a-4 & a-4 \\ 1 & a-4 & a-1 \end{pmatrix}$$

- C 25. Data la forma quadratica  $Q : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$

$$Q(x, y, z, t) = x^2 + 4xy + 4y^2 + 4yz + z^2 + 4zt + t^2$$

Dimostrare che esistono una base ortonormale  $\mathcal{B}$  di  $\mathbb{R}^4$  e quattro numeri reali positivi  $a, b, c, d$  tali che se  $v \in \mathbb{R}^4$  ha coordinate  $[x_0 \ y_0 \ z_0 \ t_0]^T$  rispetto a  $\mathcal{B}$ , allora  $Q(v) = ax_0^2 + by_0^2 + cz_0^2 - dt_0^2$  (si chiede di provare l'esistenza di  $\mathcal{B}$  e di  $a, b, c, d$ , non di determinarli).

- F 26. Determinare il carattere di definizione delle seguenti forme quadratiche definite su  $\mathbb{R}^3$ , scegliendo ogni volta il metodo più opportuno.

- |                                |                                    |                          |
|--------------------------------|------------------------------------|--------------------------|
| a. $x^2 + y^2 + xy$            | b. $x^2 + 2xy + y^2 + z^2$         | c. $xy + xz + yz$        |
| d. $x^2 + yz$                  | e. $3x^2 - y^2$                    | f. $y^2 + z^2 - xy$      |
| g. $x^2 + y^2 + z^2 - xy + xz$ | h. $x^2 + 4xy + 2y^2 + 2yz + 3z^2$ | i. $x^2 + xy + xz - z^2$ |

- C 27. Determinare il carattere di definizione della forma quadratica  $Q : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  definita a lato.
- $$Q(x, y, z) = (x \ y \ z) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

- C 28. Sia  $V = L\{(1, 2, 0, 1), (0, 1, 1, -2)\}$  sottospazio di  $\mathbb{R}^4$ . Determinare una forma quadratica  $Q : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  tale che  $Q(v) > 0$  per ogni  $v \in V$  ( $v \neq 0$ ) e  $Q(v) < 0$  per ogni  $v \in V^\perp$  ( $v \neq 0$ ).