# Compiti

Compito di Matematica 3 | Parte di Geometria. Testo composto da due pagine. Rispondere alle domande su questi fogli usando gli appositi spazi e giustificando brevemente ma esaurientemente tutte le risposte. 6 novembre 2003

- Dati i sistemi lineari Ax = b e  $Ax = b_1$  con  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 5 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} b = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} b_1 = \begin{pmatrix} 1.1 \\ 2.9 \\ 1 \end{pmatrix}$ 
  - 1. Verificare che le soluzioni dei due sistemi lineari sono rispettivamente x = (0, 1, 0) e  $x_1 = (0.3, 0.6, 0.1)$
  - 2. Usare questi dati per dare una stima inferiore di  $cond_2(A)$
  - 3. Usare i dati anche per dare una stima inferiore di  $cond_1(A)$
  - 4. Verificare che  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -3 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$  e quindi calcolare esplicitamente cond<sub>1</sub>(A).
- Nello spazio vettoriale  $C^{\infty}[1,2]$  dotato del prodotto scalare usuale (coll'integrale).
  - 1. Calcolare una base ortonormale per il sottospazio  $W = L\{1/x, x\}$
  - 2. Calcolare la proiezione ortogonale p(x) della funzione  $f(x) = x^2$  su W.
  - 3. Dire cosa significa il fatto che p(x) è il vettore di W con la minima distanza da f(x).
  - 4. Sia  $f(x) \in C^{\infty}[1,2]$  una funzione e p(x) la sua proiezione su W, Dimostrare che, se almeno uno tra  $\int_{1}^{2} f(x)xdx \in \int_{1}^{2} \frac{f(x)}{x}dx \text{ è non nullo, allora } \int_{1}^{2} f(x)p(x)dx > 0.$

Consiglio: partire dalla funzione 1/x per calcolare la base

Compito di Matematica 3 | Parte di Geometria. Testo composto da due pagine. Rispondere alle domande su questi fogli 17 novembre 2004 usando gli appositi spazi e giustificando brevemente ma esaurientemente tutte le risposte.

- $\mathcal{A}$

 $A = \left(\begin{array}{ccc} 6 & 3 & 4 \\ 3 & 2 & 0 \\ 4 & 0 & 9 \end{array}\right)$ 

Data la matrice  $10 \times 10$  A1 1. Verificare che -1/2 è un autovalore con molteplicità 9.

1 2. Verificare che  $(1,1,\ldots,1)$  è autovettore e calcolare il relativo autovalore.

4 3. Sia  $b=(1,0,1,0,1,0,1,0,1,0,1,0)^T$ . Osserviamo che se  $x=\left(-\frac{18}{19},\frac{20}{19},-\frac{18}{19},\ldots,\frac{20}{19}\right)$ , allora Ax=b. Sostituiamo b con  $b_1=(1\pm\delta,0\pm\delta,\ldots,0\pm\delta)^T$  con  $b_1=(1\pm\delta,0\pm\delta,\ldots,0\pm\delta)^T$ 

Sostituiamo  $b \operatorname{con} b_1 = (1 \pm \delta, 0 \pm \delta, \dots, 0 \pm \delta)^T \operatorname{con} |\delta| < 0.1.$ 

Usando la norma -2, dare una stima per  $\varepsilon$  tale che  $Ax_{\varepsilon}=b_1$  se  $x_{\varepsilon}=\left(-\frac{18}{19}\pm\varepsilon\,,\,\frac{20}{19}\pm\varepsilon\,,\dots,\,\frac{20}{19}\pm\varepsilon\,\right)$ 

- 5  $\mathcal{B}$ In  $\mathbb{R}^4$  dotato del prodotto scalare euclideo usuale sia  $W = L\{(2, 1, -1, 0), (0, 1, 1, 2)\}.$ 
  - 1. Scrivere la matrice P di proiezione su W.
  - 2. Posto w = (1, 1, 1, 1), calcolare  $w_1$  sua proiezione su W e confrontare ||w|| con  $||w_1||$ .
- Nell' $\mathbb{R}$ -spazio vettoriale  $C^0[0,1]$  dotato del prodotto scalare usuale (coll'integrale), determinare la proiezione ortogonale p(x) della funzione f(x) = 3x + 1 sul sottospazio  $L\{5x - 3, \sqrt{x}\}$ .

Compito di Matematica 3 | Parte di Geometria. Testo composto da due pagine. Rispondere alle domande su questi fogli usando gli appositi spazi e giustificando brevemente ma esaurientemente tutte le risposte. **10 novembre 2005** 

5  $\mathcal{A}$ Data la matrice  $3 \times 3$  A forniamo i seguenti dati:

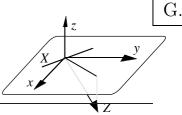
Il massimo autovalore in modulo è 12.08 circa

Il sistema  $Ax = b \operatorname{con} b = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}^T$  ha la soluzione  $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}^T$ 

Il sistema  $Ax = b \operatorname{con} b = \begin{bmatrix} 3 & 1.2 & 4 \end{bmatrix}^T$  ha la soluzione  $\begin{bmatrix} 2.08 & -2.52 & 0.48 \end{bmatrix}$ 

Dedurne una valutazione per il minimo autovalore in modulo di A.

Determinare <u>tutti</u> i sistemi di assi ortogonali X, Y, Z tali che Z abbia la direzione del vettore (1,1,-1) e X giaccia sul piano xy Scrivere poi le matrici ortogonali di passaggio.



In  $C^{\infty}([1,2])$  dotato del prodotto scalare usuale (con l'integrale) siano:

$$f_1 = ax^2 + 1$$
  $f_2 = 1/x$ .

- 1. Determinare a in modo che  $f_1$  e  $f_2$  siano ortogonali.
- 2. Calcolare la proiezione ortogonale di g=1 (funzione costante) su  $W=L\{f_1,f_2\}$
- 3. Senza svolgere i conti (troppo lunghi), scrivere una formula per la distanza tra  $g \in W$ .

## Esami 2004

### Esame di Matematica 3 14 gennaio 2004

Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

 $\boxed{3}$  A Nell'IR-spazio vettoriale  $\mathbb{R}^2$  è dato il prodotto scalare  $\langle , \rangle_s$  così definito:

Se  $v, v_1 \in \mathbb{R}^2$  (vettori colonna), allora  $\langle v, v_1 \rangle := v^T \cdot A \cdot v_1$  dove  $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$ 

- 1. Dire perché  $\langle \ , \ \rangle_s$  è un prodotto scalare.
- 2. Determinare una base ortonormale per  $\mathbb{R}^2$ .

 $\boxed{3}$  Data la quadrica  $Q: x^2 + xy + z = 0$ 

- 1. Dire cosa è l'intersezione tra Q e i tre seguenti piani:  $\alpha: x+y=0$   $\beta: x-y=0$   $\gamma: z=0$ .
- 2. Dire per esclusione, dalle tre sezioni studiate, che quadrica è Q.
- 3. Scrivere i cilindri non degeneri con generatrici paralleli agli assi coordinati contenenti la conica intersezione tra  $Q \in \beta$ .
- - 1. Calcolare  $cond_2(A)$ .
  - 2. Calcolare  $\operatorname{cond}_2(A+kI)$  e  $\operatorname{cond}_2(A^n)$  per ogni  $k \in \mathbb{R}$  e per ogni  $n \in (n \neq 0)$
  - 3. Determinare l'unico  $k \in \mathbb{R}$  e gli unici  $n \in \text{per cui rispettivamente cond}_2(A+kI)$  e cond $_2(A^n)$  sono minimi.

Esame di Matematica 3 3 febbraio 2004

Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

- $\mathcal{A}$  | Nello spazio vettoriale  $C^{\infty}[1,2]$  dotato del prodotto scalare usuale (coll'integrale), determinare una base ortogonale per il sottospazio  $W = L\{1/x^2, 1/x^3\}$
- 4 È data l'ellisse di centro (0,2,0) di vertici  $V_{1,2}(\pm 1,2,0)$  e  $V_{3,4}(0,2,\pm 4)$ . Sono poi date le due rette  $\begin{cases} y=\pm 2x \\ z=0 \end{cases}$ che intersecano l'ellisse in  $V_{1,2}$ .
  - 1. Scrivere una rappresentazione cartesiana per l'ellisse.
  - 2. Scrivere il cono quadrico contenente le due rette e l'ellisse.
- - 2. Il sistema lineare  $Ax = [8 \ 1 \ 1 \ 5]^T$  ha la soluzione esatta  $[3.7500 \ -3.2500 \ 5.5000 \ -3.7500]^T$ Dare (senza calcolarla esplicitamente) una stima per la soluzione di  $Ax = \begin{bmatrix} 8.1 & 0.9 & 1.1 & 4.9 \end{bmatrix}^T$

#### Esame di Matematica 3 17 febbraio 2004

Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

p ri

 $\overline{A}$  Nello spazio vettoriale  $C^{\infty}[-1,1]$  dotato del prodotto scalare usuale (coll'integrale), determinare la proiezioni  $p_1(x)$  e  $p_2(x)$  rispettivamente di  $\sin(x)$  e di  $\cos(x)$  sul sottospazio  $W = L\{x, x^2\}$  e dire quale problema di minimo risolvono  $p_1$  e  $p_2$ .

4  $\mathcal{B}$ 

- 1. Dire che quadrica è  $kz^2 + 2z + 4x^2 y^2 = 0$  per ogni  $k \in \mathbb{R}$ .
- 2. Dire per quali k la sua intersezione col piano x = 2y è degenere e scrivere le rette che la compongono.

$$A = \left(\begin{array}{rrr} 2 & 0 & 2 \\ 0 & k & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{array}\right)$$

- 1. Calcolare  $\operatorname{cond}_1(A)$  e  $\operatorname{cond}_2(A)$  per ogni  $k \neq 0$
- 2. Risolvere per k = 1 il sistema lineare  $Ax = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T$  e stimare la soluzione di  $Ax = \begin{bmatrix} 1.9 & 0.9 & 0.9 \end{bmatrix}^T$

Esame di Matematica 3 26 aprile 2004

Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

 $\mathcal{A}$ 

- 1. Determinare una rappresentazione cartesiana per le due circonferenze di asse  $\begin{cases} x = 1 \\ y = z \end{cases}$  e rispettivamente di raggio 1 e centro  $C_1(1,0,0)$  e raggio 2 e centro  $C_2(1,2,2)$
- 2. Scrivere una rappresentazione cartesiana per l'iperboloide a una falda avente  $\gamma_1$  come cerchio di gola e contenente  $\gamma_2$ .

 $\boxed{\mathcal{B}}$  Nell' $\mathbb{R}$ -spazio vettoriale  $\mathbb{R}^2$  è dato il prodotto scalare  $\langle \ , \ \rangle_s$  così definito: se  $v, v_1 \in \mathbb{R}^2$  (vettori colonna), allora  $\langle v, v_1 \rangle := v^T \cdot A \cdot v_1$ 

$$A = \left(\begin{array}{cc} k & 2\\ 2 & 1 \end{array}\right)$$

- 1. Determinare per quali  $k \in \mathbb{R} \langle , \rangle_s$  è un prodotto scalare.
- 2. Scelto uno di questi k, determinare una base ortonormale per  $\mathbb{R}^2$ .

C È data la matrice A

$$A = \begin{pmatrix} 1/3 & -2/3 & * \\ -2/3 & 1/3 & * \\ 2/3 & * & * \end{pmatrix}$$

- 1. Completare A a matrice ortogonale simmetrica.
- 2. Dedurre dalle proprietà di A quali sono i suoi autovalori.
- 3. Calcolare  $\operatorname{cond}_2(A + kI)$  per ogni  $k \neq 0$

Esame di Matematica 3 4 giugno 2004 Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

È data la matrice reale simmetrica  $A=\left(\begin{array}{ccc}1&k&0\\k&3&1\\0&1&1\end{array}\right)$  al variare di  $k\in{\rm I\!R}.$ 

- 1. Dire per quali  $k \in \mathbb{R}$  la forma quadratica  $Q : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$  associata da A è definita positiva.
- 2. Scelto uno di questi k ( $k \neq 0$ ), determinare una base ortonormale per  $\mathbb{R}^3$  dotato del prodotto scalare  $\langle v, w \rangle_s = v^T A w$  (vettori colonna). (Sugg: Iniziare con la base canonica, ma non nel solito ordine...)
- 3. Discutere  $cond_2(A)$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .
- 4. Posto k=1, descrivere l'insieme  $q=\{v\in\mathbb{R}^3: ||v||=1\}$  determinandone anche almeno un asse di simmetria.
- 5. Sempre per k=1, descrivere l'insieme  $q \cap \{v \in \mathbb{R}^3 : \langle v, (1,-1,0) \rangle = \alpha\}$  dicendo se esiste un  $\alpha$  per cui è costituito da un solo vettore. (stavolta prodotto scalare euclideo)

#### Esame di Matematica 3 5 luglio 2004

Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

Nello spazio vettoriale  $C^{\infty}[-\pi,\pi]$  dotato del prodotto scalare usuale (coll'integrale), determinare la distanza del vettore f = 1 + 2x dal sottospazio  $W = L\{\sin(x), \cos(x)\}$ 

Gli autovalori della matrice  $A \cdot A^T$  sono (all'incirca)

- $\mathcal{C}$ Nello spazio in cui è stabilito un sistema di coordinate cartesiane ortogonali monometriche Oxyz
  - 1. Determinare una rappresentazione cartesiana per l'ellisse di centro C(1,1,1) e assi  $\{y=1; z=1\}$ ,  $\{x=1\;;\;z+y=2\}$ . Il primo semiasse (quello orizzontale) di lunghezza 2, il secondo di lunghezza  $\sqrt{2}$ .
  - 2. Determinare una rappresentazione cartesiana per il paraboloide ellittico di vertice V(1,0,0) (e asse la retta  $\overline{CV}$ ) contenente l'ellisse.

#### Esame di Matematica 3 15 settembre 2004

Parte di Geometria. Testo composto da un foglio (due pagine). Rispondere alle domande su questi fogli negli appositi spazi e con giustificazioni brevi, ma esaurienti.

- Nello spazio vettoriale  $C^{\infty}[1,2]$  dotato del prodotto scalare usuale (coll'integrale), verificare la diseguaglianza di Cauchy-Schwarz per le due funzioni  $f_1 = \frac{ax^2 + b}{x}$  e  $f_2 = 1/x$  al variare di  $a, b \in \mathbb{R}$  e dire per quali a, b la diseguaglianza è stretta o massima.
- Data la matrice simmetrica A dipendente dal parametro k

$$A = \left(\begin{array}{ccc} 3 & 0 & 2 \\ 0 & k & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{array}\right)$$
 er quali

- 1. Calcolare  $\operatorname{cond}_2(A)$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , nei casi in cui è possibile, discutendo per quali  $k \in \mathbb{R}$  massima o minima.
- 2. Data la matrice A per k=-1 e  $\underline{x}=[x\ y\ z]^T$ , discutere la quadrica  $\underline{x}^T\ A\ \underline{x}=2y+\lambda$  al variare di  $\lambda\in\mathbb{R}$ .
- 3. Determinare un  $\lambda$  per cui la quadrica sia un iperboloide a una falda di rotazione e determinare l'asse di rotazione.
- 4. Per questo  $\lambda$  scrivere il cerchio di gola dell'iperboloide e scrivere una rotazione di coordinate che porti la circonferenza sul piano Z=1.